

FORMA EULERA ALGEBRY

NA PODSTAWIE REFERATU MAJI SĘDŁAK

LITERATURA

- [1] K. Bongartz, *Algebras and quadratic forms*, J. London Math. Soc. (2) **28** (1983), no. 3, 461–469.
- [2] C. M. Ringel, *Representations of K -species and bimodules*, J. Algebra **41** (1976), no. 2, 269–302.

§1. WIADOMOŚCI WSTĘPNE

ZAŁOŻENIE.

Przez cały paragraf R oznacza pierścień.

DEFINICJA.

Rezolwentą projektywną modułu M nazywamy ciąg

$$\cdots \rightarrow P_m \rightarrow P_{m-1} \rightarrow \cdots \rightarrow P_1 \rightarrow P_0 \rightarrow 0$$

projektywnych modułów wraz z epimorfizmem $h : P_0 \rightarrow M$ takim, że ciąg

$$\cdots \rightarrow P_m \rightarrow P_{m-1} \rightarrow \cdots \rightarrow P_1 \rightarrow P_0 \xrightarrow{h} M \rightarrow 0$$

jest dokładny. Jeśli $P_n = 0$ dla $n > m$ oraz $P_m \neq 0$, to liczbę m nazywamy długością rezolwenty.

DEFINICJA.

Mówimy, że projektywny wymiar $\text{pd } M$ modułu M jest równy m jest istnieje rezolwenta projektywna modułu M długości m i moduł M nie posiada rezolwenty projektywnej długości $m - 1$.

WŁASNOŚCI.

- (1) $\text{pd } M = 0$ wtedy i tylko wtedy, gdy moduł M jest projektywny.
- (2) Następujące warunki są równoważne:
 - (i) $\text{pd } M \leq n$,
 - (ii) $\text{Ext}_R^{n+1}(M, -) = 0$,
 - (iii) funktor $\text{Ext}_R^n(M, -)$ jest prawostronnie dokładny.
 - (iv) jeśli ciąg

$$0 \rightarrow K \rightarrow P_{n-1} \rightarrow \cdots \rightarrow P_0 \rightarrow M \rightarrow 0$$

jest dokładny i moduły P_0, \dots, P_{n-1} są projektywne, to moduł K jest projektywny.

- (3) Jeśli ciąg $0 \rightarrow M' \rightarrow M \rightarrow M'' \rightarrow 0$ jest dokładny, to
 - (i) $\text{pd } M \leq \max(\text{pd } M', \text{pd } M'')$,

- (ii) $\text{pd } M' \leq \max(\text{pd } M, \text{pd } M'')$,
 - (iii) $\text{pd } M'' \leq 1 + \max(\text{pd } M, \text{pd } M')$,
 - (iv) jeśli $\text{pd } M'' < \text{pd } M' + 1$, to $\text{pd } M = \text{pd } M'$,
 - (v) jeśli $\text{pd } M'' > \text{pd } M' + 1$, to $\text{pd } M = \text{pd } M''$.
- (4) Jeśli ciąg $0 \rightarrow M' \rightarrow M \rightarrow M'' \rightarrow 0$ jest dokładny, moduł M jest projektywny i moduł M'' nie jest projektywny, to $\text{pd } M'' = \text{pd } M' + 1$.
- (5) Jeśli ciąg

$$0 \rightarrow X_n \rightarrow \dots \rightarrow X_0 \rightarrow M \rightarrow 0$$

jest dokładny, to $\text{pd } M \leq n + \max_{1 \leq k \leq n} \text{pd } X_k$.

DEFINICJA.

Prawym wymiarem globalnym $\text{rgldim } R$ pierścienia R nazywamy maksimum wymiarów projektywnym prawych R -modułów. Analogicznie definiujemy lewy wymiar $\text{lgldim } R$ globalny pierścienia R .

WŁASNOŚCI.

- (1) Jeśli pierścień R jest noetherowski, to $\text{rgldim } R = \text{lgldim } R (= \text{gldim } R)$.
- (2) Jeśli pierścień R jest skończenie wymiarową K -algebrą, to

$$\begin{aligned} \text{rgldim } R &= \max\{\text{pd } S \mid S \text{ jest prostym prawym } R\text{-modułem}\} \\ &= \max\{S \text{ jest prostym prawym } R\text{-modułem}\}. \end{aligned}$$

- (3) Jeśli pierścień R jest algebrą trójkątną, to $\text{gldim } R < \infty$.

TWIERDZENIE.

Ciąg dokładny $0 \rightarrow X \rightarrow Y \rightarrow Z \rightarrow 0$ indukuje dla każdego modułu M długie ciągi dokładne

$$\begin{aligned} 0 \rightarrow \text{Hom}_R(Z, M) \rightarrow \text{Hom}_R(Y, M) \rightarrow \text{Hom}_R(X, M) \\ \rightarrow \text{Ext}_R^1(Z, M) \rightarrow \text{Ext}_R^1(Y, M) \rightarrow \text{Ext}_R^1(X, M) \rightarrow \dots \end{aligned}$$

i

$$\begin{aligned} 0 \rightarrow \text{Hom}_R(M, X) \rightarrow \text{Hom}_R(M, Y) \rightarrow \text{Hom}_R(M, Z) \\ \rightarrow \text{Ext}_R^1(M, X) \rightarrow \text{Ext}_R^1(M, Y) \rightarrow \text{Ext}_R^1(M, Z) \rightarrow \dots \end{aligned}$$

DEFINICJA.

Ciągiem kompozycyjnym modułu M nazywamy każdy ciąg

$$0 = M_0 \subsetneq M_1 \subsetneq \dots \subsetneq M_n = M$$

podmodułów modułu M taki, że moduł M_i/M_{i-1} jest prosty dla $i = 1, \dots, n$. W powyższej sytuacji liczbę n nazywamy długością modułu M i oznaczamy $l(M)$.

UWAGA.

Jeśli R jest skończenie wymiarową K -algebrą, to każdy skończenie generowany moduł posiada ciąg kompozycyjny.

§2. GRUPA GROTHENDIECKA I FORMA EULERA

ZAŁOŻENIE.

W tym paragrafie zakładamy, że $A = KQ/I$ dla ograniczonego kołczanu skończonego (Q, I) i ciała algebraicznie domkniętego K . Wszystkie rozważane moduły będą skończenie wymiarowe.

OZNACZENIA.

Niech $Q_0 = \{1, \dots, n\}$, e_i będzie prymitywnym idempotentem algebry A odpowiadającym wierzchołkowi i , $P(i) := e_i A$, $I(i) := D(Ae_i)$ i $S(i) := \text{top } P(i) = \text{soc } I(i)$, $i \in Q_0$.

Jeśli M modułem, to dla $i \in Q_0$, $l_i(M) := \#\{j \mid M_j/M_{j-1} \simeq S(i)\}$, gdzie

$$0 = M_0 \subsetneq M_1 \subsetneq \dots \subsetneq M_m = M$$

jest ciągiem kompozycyjnym.

DEFINICJA.

Wektorem wymiaru modułu M nazywamy

$$\mathbf{dim} M = (\dim_K M e_1, \dots, \dim M e_n)^{\text{tr}} \in \mathbb{Z}^n.$$

Wiadomo, że $M e_i \simeq \text{Hom}_A(P(i), M) \simeq D \text{Hom}_A(M, I(i))$ dla $i \in Q_0$.

LEMAT.

Jeśli ciąg $0 \rightarrow L \rightarrow M \rightarrow N \rightarrow 0$ jest dokładny, to $\mathbf{dim} M = \mathbf{dim} L + \mathbf{dim} N$.

DEFINICJA.

Grupą Grothendiecka $K_0(A)$ algebry A nazywamy grupę \mathcal{F}/\mathcal{F}' , gdzie \mathcal{F} jest wolną grupą abelową z bazą utworzoną przez klasy izomorfizmu prawych A -modułów, zaś \mathcal{F}' jest podgrupą generowaną przez elementy $\tilde{M} - \tilde{L} - \tilde{N}$ dla wszystkich ciągów dokładnych $0 \rightarrow L \rightarrow M \rightarrow N \rightarrow 0$. Warstwę klasy \tilde{M} w grupie $K_0(A)$ oznaczamy $[M]$.

TWIERDZENIE.

$K_0(A)$ jest wolną grupą abelową z bazą $[S(1)], \dots, [S(n)]$. Funkcja $\mathbf{dim} : K_0(A) \rightarrow \mathbb{Z}$ dana wzorem $\mathbf{dim}[M] := \mathbf{dim} M$ jest dobrze określonym izomorfizmem.

WNIOSEK.

Dla każdego skończenie generowanego A -modułu $l_j(M) = \dim_K M e_j$.

DEFINICJA.

Macierzą Cartana algebry A nazywamy macierz $C_A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{Z})$ daną

wzorem

$$C_A = [c_{j,i}]_{i,j=1,\dots,n}, \quad c_{i,j} := \dim e_i A e_j.$$

STWIERDZENIE.

$\mathbf{dim} P(i) = C_A \mathbf{dim} S(i)$ i $\mathbf{dim} I(i) = C_A^{\text{tr}} \mathbf{dim} S(i)$ dla $i \in Q_0$.

STWIERDZENIE.

Jeśli $\text{gldim } A < \infty$, to $C_A \in \text{GL}(n, \mathbb{Z})$, więc $\det C_A \in \{1, -1\}$.

ZAŁOŻENIE.

Będziemy odtąd zakładać, że $\text{gldim } A < \infty$.

DEFINICJA.

\mathbb{Z} -dwuliniową formę $\langle -, - \rangle_A : \mathbb{Z}^n \times \mathbb{Z}^n \rightarrow \mathbb{Z}$ daną wzorem $\langle x, y \rangle_A := x \text{tr} C_A^{-\text{tr}} y$ nazywamy charakterystyką Eulera algebry A . Forma kwadratowa Eulera $\chi_A : \mathbb{Z}^n \rightarrow \mathbb{Z}$ algebry A dana jest wzorem $\chi_A(x) := \langle x, x \rangle_A$.

STWIERDZENIE.

Dla modułów M i N mamy

$$\langle \mathbf{dim} M, \mathbf{dim} N \rangle = \sum_{j=0}^{\infty} (-1)^j \dim_k \text{Ext}_A^j(M, N).$$

W szczególności $\chi_A(\mathbf{dim} M) = \sum_{j=0}^{\infty} (-1)^j \dim_k \text{Ext}_A^j(M, M)$